



TITLE:

# 無限の遅れを持つ関数微分方程式 の基本行列 (関数微分方程式)

AUTHOR(S):

内藤, 敏機

---

CITATION:

内藤, 敏機. 無限の遅れを持つ関数微分方程式の基本行列 (関数微分方程式). 数理解析研究所講究録 1980, 379: 70-91

ISSUE DATE:

1980-03

URL:

<http://hdl.handle.net/2433/104787>

RIGHT:

# 無限の遅れを持つ関数微分方程式の基本行列

電通大 内藤 敏機

## § 0 標題の方程式の線形系

$$(0.1) \quad \frac{dx}{dt} = L(t, x_t) + h(t)$$

の解の表現について考察する。線形常微分方程式系の解は、基本行列を用いて、所謂定数変化法で表わされる。有限の遅れを持つ線形関数微分方程式系に対しても、定数変化法が拡張されており、基本行列  $X(t, \sigma)$  が定義されている。これは初期条件  $X(t, \sigma) \equiv 0$  for  $t < \sigma$  and  $X(\sigma, \sigma) = I$  (単位行列) の下での、方程式

$$(0.2) \quad \frac{dX}{dt} = L(t, X_t) \quad t \geq \sigma$$

の解である。有限遅れの場合、方程式の相空間はある  $\ell > 0$  (有限) を決めて連続関数の空間  $C = C([- \ell, 0], \mathbb{C}^n)$  とするのが普通であり、解は  $t \geq \sigma$  で連続だからそうする理由もある。

る。一方基本行列の初期条件となる関数  $X_0$  は不連続でありこの相空間に属さない。しかし Riesz の表現定理により、連続関数の空間  $C$  上で定義された連続線形汎関数は Stieltjes 積分で表わされる。 $0 \leq t \leq 0+\epsilon$  に対し  $X_t$  は  $C$  に属さないが、この積分によって  $L(t, X_t)$  が定義され、方程式 (0.2) が意味を持つ。

今から考える無限遅れの方程式系の相空間  $\beta$  は、次節で公理的に定義される。それによって  $(-\infty, 0]$  上で連続な、compact 台を持つ関数の族  $\mathcal{C}$  が相空間  $\beta$  の部分集合となる。だから  $L(t, \cdot)$  は  $\mathcal{C}$  上で意味を持つが、これは  $(-\infty, 0]$  上で定義された有界、Borel 可測で compact 台の関数の族  $\mathcal{F}$  の上にまで延長される。これを  $\tilde{L}(t, \cdot)$  で表わすと、無限遅れの場合も基本行列の方程式は (0.2) で  $L$  を  $\tilde{L}$  で置きかえたものと考えられる。実際、そうしてうまく行き、有限遅れの場合の議論に併行した議論で、方程式系 (0.1) に対して定数変化法の公式が得られる。ただ無限遅れの場合は、初期時刻  $0$  より  $\epsilon$  だけ時間が過ぎても  $X_t$  は  $\beta$  に属さないかも知れない。たとえば  $\beta$  として、 $(-\infty, 0]$  で連続で  $\lim_{\theta \rightarrow -\infty} \varphi(\theta) e^{\lambda \theta}$  の有在する関数  $\varphi$  の全体を考えれば、この事が起る。有限遅れの場合は  $X$  は系 (0.2) を  $t \geq 0+\epsilon$  のすべての時刻で満たすが、無限遅れの場合は、 $[0, \infty)$  のほとんどすべての  $t$  において

$dx/dt = \tilde{L}(t, x_t)$  となるだけである。

自励系はすでに [8, 9] で調べられているが, Laplace 変換が用いられて, いささか迂遠である。定数変化法の公式は, そんな事をせずとも出てくる誤りである。ただこの稿の順序で議論を進めると, 基本行列の  $t \rightarrow \infty$  のときの order が指数関数的であることを示せるかどうか疑問である (定理 3.1)。そうすると基本行列の Laplace 変換が特性行列の逆行列であることを示すのに困る。しかし [8, 9] では特性行列の逆行列の Laplace 逆変換として  $X$  を定義し, 色々な欲しい結果を導いている。

有限遅れの場合の基本行列については References [1, 3, 6, 7] を参照されたい。無限遅れの方程式の相空間に関しては [4, 10] が基本的で, [5] では少し修正して整理されている。積分の延長理論は [11] で丁寧に述べてある。[2] は積分順序の交換に際し, しばしば利用される。

§1 関数空間  $\mathcal{B}, \mathcal{C}, \Gamma$ . 関数  $x: (-\infty, A) \rightarrow \mathbb{C}^n$  があるとき, 関数  $x_t: (-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{C}^n$  (但し  $t < A$ ) を, 関係式  $x_t(\theta) = x(t+\theta)$  for  $\theta \leq 0$  によって定義する。方程式系 (0.1) を考える時,  $x_t$  の属する相空間  $\mathcal{B}$  と, それに関連する空間  $\mathcal{C}, \Gamma$  を定義する。

$\beta$  は  $(-\infty, 0]$  を  $n$  次元複素 Banach space  $\mathbb{C}^n$  に写す関数のある族で、線形空間であり、ある semi-norm  $|\cdot|_\beta$  が定義されており、次の様な条件を満たすとする。

(H<sub>1</sub>) 区間  $(-\infty, \sigma + A)$ ,  $A > 0$ , を  $\mathbb{C}^n$  に写す関数  $\chi$  が  $[\sigma, \sigma + A)$  で連続で  $\chi_\sigma \in \beta$  を満たせば,  $[\sigma, \sigma + A)$  の  $t$  に対し  $\chi_t \in \beta$  となり  $\chi_t$  は  $t$  の連続関数となる。

(H<sub>2</sub>) ある正値非減少関数  $K(t)$ ,  $t \geq 0$ , と, 正値で局所有界関数  $M(t)$ ,  $t \geq 0$ , があって, (H<sub>1</sub>) で考えた  $\chi$  に対し

$$|\chi_t|_\beta \leq K(t - \sigma) \sup_{\sigma \leq s \leq t} |\chi(s)|_{\mathbb{C}^n} + M(t - \sigma) |\chi_\sigma|_\beta$$

が,  $t \geq \sigma$  に対して成立つ。

(H<sub>3</sub>) ある  $K > 0$  が存在し, 任意の  $\phi \in \beta$  に対し

$$|\phi(0)|_{\mathbb{C}^n} \leq K |\phi|_\beta.$$

$\mathcal{C}$  は  $(-\infty, 0]$  を  $\mathbb{C}^n$  に写す compact 台を持つ連続関数の全体からなる線形空間とする。  $\mathcal{P}$  は  $(-\infty, 0]$  を  $\mathbb{C}^n$  に写す compact 台を持ち, 有界で Borel 可測な関数全体からなる線形空間とする。もちろん  $\mathcal{C}$  は  $\mathcal{P}$  に含まれる。また上記 (H<sub>1</sub>) によって,  $\mathcal{C}$  は  $\beta$  にも含まれる。しかし  $\mathcal{P}$  と  $\beta$  との関係は, 何も仮定しない。

次節に進む前に,  $\beta$  上の半群  $S(t)$ ,  $t \geq 0$ , を定義する。

すなわち  $\phi \in \mathcal{B}$  に対して,  $\chi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}^n$  を  $\chi_0 = \phi$  かつ  $\chi(t) = \phi(0)$  for  $t > 0$  とおき.  $S(t)\phi = \chi_t$ ,  $t \geq 0$  とするのである.  $(H_1)$  から  $S(t)$  は確かに  $\mathcal{B}$  を  $\mathcal{B}$  に写し,  $\phi$  を止めたとき  $S(t)\phi$  は  $t$  について連続となる.  $(H_2)$  によって,  $t$  を止めたとき  $S(t)$  は  $\mathcal{B}$  上の有界線形作用素で, そのノルム  $|S(t)|$  は局所有界である. Hille-Phillips の教科書 p. 306 にある如く  $|S(t)|$  は下半連続となり Borel 可測である.

§2 線形作用素の表現定理. 前節で定義した空間  $\mathcal{B}$  から  $\mathbb{C}^n$  への連続線形作用素  $L$  の積分表現を考える. 上記のように  $\mathcal{C}$  は  $\mathcal{B}$  に含まれるから,  $\phi \in \mathcal{C}$  に対し  $L(\phi)$  は意味を持つ. 今,  $\text{supp } \phi \subset [-r, 0]$  ならば条件  $(H_2)$  によって

$$|L(\phi)|_{\mathbb{C}^n} \leq K(r) \sup_{-\infty < \theta \leq 0} |\phi(\theta)|_{\mathbb{C}^n}.$$

したがって  $L$  の  $\mathcal{C}$  への制限  $L_0$  は, 空間  $(-\infty, 0]$  上の Radon 測度である [11].  $L_0$  は  $\Gamma$  の上に次の意味で延長される. まず  $\Gamma$  の関数列  $\{\phi^n\}$  が  $\phi$  に Lebesgue 収束するとは,  $\{\phi^n(\theta)\}$  が一様有界で,  $\phi^n$  の台が  $n$  に無関係な一定の compact set に含まれ, 各点  $\theta$  で  $\phi^n(\theta)$  が  $\phi(\theta)$  に収束することとする. また  $\{\phi^n\}$  が  $\phi$  に Lebesgue 収束すれば  $\mu(\phi^n)$  が  $\mu(\phi)$  に

収束するような線形作用素  $\mu: \Gamma \rightarrow \mathbb{C}^n$  は Lebesgue 連続であるという。そうすると  $(-\infty, 0]$  上の  $\mathbb{C}^n$  の値をとる Radon 測度は,  $\Gamma$  上の Lebesgue 連続な線形作用素に一意的に延長される ([11] を見よ. 和訳 "シュワルツ解析学" 東京図書 33 巻, pp. 123-128). したがって次の定理が成り立つ.

定理 2.1. 空間  $\mathcal{B}$  を  $\mathbb{C}^n$  に写す連続線形作用素  $L$  から次のような  $\Gamma$  から  $\mathbb{C}^n$  への線形作用素  $\tilde{L}$  が唯一つ決まる:

- (i)  $\tilde{L}(\phi) = L(\phi)$  for  $\phi \in \mathcal{C}$ .
- (ii)  $\tilde{L}$  は Lebesgue 連続である.

このような  $\tilde{L}$  の存在を知れば, ある特殊な関数  $\chi$  に対し  $L(\phi)$  の積分表現は容易に導かれる。そのために,  $(-\infty, 0)$  において 0,  $[0, \infty)$  において 1 の値をとる関数を  $\chi$  とおく。明きらかに,  $t \geq 0$  に対して  $\chi_t$  は空間  $(-\infty, 0]$  上での区間  $[-t, 0]$  の定義関数 (indicator function) である。  $I$  を  $n \times n$  単位行列として,  $n \times n$  行列関数  $\eta(\theta)$ ,  $\theta \leq 0$ , を

$$\eta(\theta) = \begin{cases} -\tilde{L}(\chi_{-\theta} I) & \text{for } \theta < 0 \\ 0 & \text{for } \theta = 0 \end{cases}$$

によって定義しよう。このとき次の定理が成立つ ([11], 和訳 4 巻, 定理 95 及び定理 102 も見よ).

定理 2.2 ([9]). 上記の  $\eta$  は  $(-\infty, 0]$  の任意の有界区間  $[-t, -s]$ ,  $t > s \geq 0$ , で有界変分でその全変分は

$$\text{var}(\eta, [-t, -s]) \leq c |L| K(t-s) |S(s)|$$

と評価される, 但し  $c$  は  $\mathbb{C}^n$  のノルムに依存する定数である.  
関数  $\phi: (-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{C}^n$  が,  $(-t, 0]$  で連続,  $-t$  で右連続で,  
 $(-\infty, -t)$  では恒等的に 0 ならば,

$$\Gamma(\phi) = \int_{-t}^0 d\eta(\theta) \phi(\theta).$$

特に

$$L(\phi) = \int_{-\infty}^0 d\eta(\theta) \phi(\theta) \quad \text{for } \phi \in \mathcal{C}.$$

§3 非自励線形関数微分方程式系の基本行列と解の表現  
実数  $t$  を parameter とする空間  $\beta$  を  $\mathbb{C}^n$  に写す線形作用素の族  $L(t)$  が次の条件を満たすとする: そのノルム  $|L(t)|$  は  $\mathbb{R}$  の有界区間で有界で, 各  $\phi \in \beta$  に対し  $L(t)\phi$  は  $t$  の連続関数である. 記号  $L(t, \phi)$  は  $L(t)\phi$  を表わすとする.  $\mathbb{R}^2$  の  $(t, \theta)$  に対し  $n \times n$  行列  $\eta(t, \theta)$  を

$$\eta(t, \theta) = \begin{cases} -\Gamma(t, X_{-\theta} I) & \text{if } \theta < 0 \\ 0 & \text{if } \theta \geq 0 \end{cases}$$



とおく. 定理 2.2 によって, これは  $t$  を固定したとき  $\theta$  に関して局所有界変分である. その上  $(t, \theta)$  に関して  $\mathbb{R}^2$  上で Borel 可測である. 実際,  $(-\infty, -\frac{1}{n}]$  では 0,  $[0, \infty)$  では 1 で  $[-\frac{1}{n}, 0]$  では一次式で表わされる連続関数を  $\chi^n$ ,  $n=1, 2, \dots$ , とおくと,  $\theta < 0$  に対して  $\chi_{-\theta}^n$  は  $\chi_{-\theta}$  に Lebesgue 収束する. よって  $\theta < 0$  に対して,  $\tilde{L}(t, \chi_{-\theta}^n I)$  は  $\tilde{L}(t, \chi_{-\theta} I)$  に収束する. 他方定理 2.1 によって  $\tilde{L}(t, \chi_{-\theta}^n I)$  は  $L(t, \chi_{-\theta}^n I)$  に等しく, 後者は  $L(t)$  に対する仮定から  $(t, \theta) \in \mathbb{R} \times (-\infty, 0)$  において連続である. 連続関数の極限関数として  $\tilde{L}(t, \chi_{-\theta} I)$  は  $\mathbb{R} \times (-\infty, 0)$  で Borel 可測であり, (たがって  $\eta(t, \theta)$  は  $\mathbb{R}^2$  で Borel 可測である).

### 定理 3.1. 未知関数 $\chi$ の方程式

$$(3.1) \quad \chi(t) = \chi(\sigma) + \int_{\sigma}^t \tilde{L}(s, \chi_s) ds \quad t > \sigma$$

は, 各  $\phi \in \Gamma$  に対して  $\chi(t) = \phi(t - \sigma)$  for  $t \leq \sigma$  であるような, 局所絶対連続な解  $\chi(t, \sigma, \phi)$  を区間  $[\sigma, \infty)$  において唯一つ持つ. また  $C$  を定理 2.2 で述べた定数として, このとき  $\text{supp } \phi \subset [-1, 0]$  ならば, 任意の  $t \geq \sigma$  に対して次の不等式がなりたつ:

$$\begin{aligned}
& |X(t, \sigma, \phi)|_{\mathbb{C}^n} \\
& \leq |\phi(\sigma)|_{\mathbb{C}^n} \cdot c \exp \int_{\sigma}^t |L(s)| K(s-\sigma) ds \\
& \quad + \sup_{0 \leq \theta < \sigma} |\phi(\theta)|_{\mathbb{C}^n} \cdot c K(\tau) \int_{\sigma}^t |L(s)| |S(s-\sigma)| \left\{ \exp \int_{\sigma}^s |L(u)| K(u-\sigma) du \right\} d\sigma.
\end{aligned}$$

証明. 逐次近似法で証明すればよいが、 $\tilde{L}(s, X_s)$ の可測性が問題となる。まず関数  $y: (-\infty, \sigma+A] \rightarrow \mathbb{C}^n$  が  $[\sigma, \sigma+A]$  で連続で、 $y_\sigma = \phi$  が  $\Gamma$  に属すれば、 $\tilde{L}(t, y_t)$  は  $t \in [\sigma, \sigma+A]$  に関して Borel 可測であると言おう。より詳しく、 $\phi$  が  $\alpha$  階級の Baire 関数ならば、 $\tilde{L}(t, y_t)$  は高々  $\alpha$  階級の Baire 関数である。実際、 $\phi$  が 0 階級即ち連続な関数ならば、定理 2.1 により  $\tilde{L}(t, y_t) = L(t, y_t)$  であり、 $L(t)$  に関する仮定によって、これは  $t$  の連続関数である。ところで超限帰納法によって次の 2 補題が証明される。第一に、関数  $\phi: (-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{C}^n$  が  $\alpha$  階級ならば、区間  $[-\tau, -\Delta]$ ,  $\tau > \Delta \geq 0$ ,  $\tau$  の  $\phi$  の制限も高々  $\alpha$  階級であり、逆にその制限が  $\alpha$  階級で、その上  $(-\infty, -\tau]$  及び  $[-\Delta, 0]$  では連続なら、 $\phi$  は  $(-\infty, 0]$  で高々  $\alpha$  階級である。第二に、定数  $M > 0$  に対して、 $|\phi(\theta)| < M$  のときは  $\phi^M(\theta) = \phi(\theta)$ ,  $|\phi(\theta)| \geq M$  のときは  $\phi^M(\theta) = (M/|\phi(\theta)|) \cdot \phi(\theta)$  とおいて、関数  $\phi^M: (-\infty, 0] \rightarrow \mathbb{C}^n$  を定義すると、 $\phi$  が  $\alpha$  階級ならば、 $\phi^M$  は高々  $\alpha$  階級である。本来の命題にもより、 $\Gamma$  に属する  $\phi$  が  $\beta$  階級とし、 $\alpha < \beta$  なる順序数  $\alpha$  に対し命題が成立つと

する. このとき  $\beta$  より低い階級の関数の列  $\{\phi^n\}$  が存在して, 各点で  $\phi^n(\theta)$  は  $\phi(\theta)$  に収束する. 上記第一補題により  $\phi^n$  の台は一定の compact set に含まれると仮定できる.  $t \leq \sigma$  においては  $y^n(t) = \phi^n(t - \sigma)$  で,  $[\sigma, \sigma + A]$  では連続な関数  $y^n(t)$  を作って, 各点で  $y^n(t)$  が  $y(t)$  に収束するようにできる. 同じ補題によって  $y_t^n$ ,  $\sigma \leq t \leq \sigma + A$ , はすべて  $\beta$  より低い階級であるが, 第二補題によってこれらは一様有界であるとしてよい.  $\tilde{L}(t)$  の Lebesgue 連続性から,  $\tilde{L}(t, y_t^n)$  は  $\tilde{L}(t, y_t)$  に収束する. 一方帰納法の仮定から,  $\tilde{L}(t, y_t^n)$  はすべて  $\beta$  より低い階級であるから,  $\tilde{L}(t, y_t)$  は高々  $\beta$  階級の Baire 関数である.

次に上と同じ  $y$  に対し,  $\tilde{L}(t, y_t)$  は  $t \in [\sigma, \sigma + A]$  で有界である. 実際,  $u(t)$  を  $t < \sigma$  では恒等的に 0 で,  $t \in [\sigma, \sigma + A]$  に対しては  $y(t)$  に等しくとり, また  $t \leq \sigma + A$  に対し,  $y(t) = u(t) + v(t)$  とおいて  $v(t)$  を定義すると,  $\tilde{L}(t, y_t) = \tilde{L}(t, u_t) + \tilde{L}(t, v_t)$  と分解される.  $|\tilde{L}(t, u_t)|$  は  $\sup\{|u_t(\theta)| : -(t - \sigma) \leq \theta \leq 0\}$  と  $\text{var}(\eta, [-t - \sigma, 0])$  の積で上からおさえられるが, 定理 2.2 によって次のように書きかえられる:

$$(3.2) \quad |\tilde{L}(t, u_t)| \leq \left( \sup_{\sigma \leq \theta \leq t} |y(\theta)| \right) \cdot c |L(t)| K(t - \sigma).$$

また  $\sup\{|v_t(\theta)| : \theta \leq 0\} = \sup\{|\phi(\theta)| : \theta < 0\}$  であり.

$\phi$  の台が  $[-r, 0]$  に含まれると  $V_t$  の台は  $[-(t-\sigma)-r, -(t-\sigma)]$  に含まれるから,

$$(3.3) \quad |\tilde{L}(t, v_t)| \leq \sup_{\theta < 0} |\phi(\theta)| \cdot c |L(t)| K(r) |S(t-\sigma)|$$

したがって  $|L(t)|, K(t), |S(t-\sigma)|$  に対する仮定から,  $\tilde{L}(t, y_t)$  は  $[\sigma, \sigma+A]$  において有界である.

さて解の逐次近似列  $x_n(t), t \in \mathbb{R}$ , を次の様に構成する.  
 $t \leq \sigma$  に対しては,  $x^n(t) = \phi(t-\sigma), n=0, 1, 2, \dots$  とおく.  
 $t > \sigma$  に対しては  $x^0(t) \equiv \phi(0)$  とおく. 上記の考察から,  $\tilde{L}(t, x_t^0)$  は局所有界な Borel 可測関数である, 但し  $t \geq \sigma$ . 以下  $n \geq 1$  に対して帰納的に

$$x^n(t) = \phi(0) + \int_{\sigma}^t \tilde{L}(s, x_{s-}^{n-1}) ds \quad t > \sigma$$

とすると, これは意味を持ち  $x^n$  は  $[\sigma, \infty)$  で連続である.

今,  $A(t) = |L(t)| K(t-\sigma), B(t) = |L(t)| |S(t-\sigma)|, C_1 = c |\phi(0)|, C_2 = c K(r) \sup \{ |\phi(\theta)| : \theta < 0 \}$  とおく.  
 (3.2) と (3.3) を使って,  $t \geq \sigma$  に対し  $|\tilde{L}(t, x_t^0)| \leq C_1 A(t) + C_2 B(t)$  となる. したがって

$$|x^1(t) - x^0(t)| \leq C_1 \int_{\sigma}^t A(s) ds + C_2 \int_{\sigma}^t B(s) ds \quad t \geq \sigma$$

が成立つ.  $n=1, 2, \dots$  に対して  $x^n(t) - x^{n-1}(t)$  は  $t \leq \sigma$  では

0 となり. これは  $\mathbb{R}$  で連続な関数である. ゆえに定理 2.1 から  $|\tilde{L}(s, x_s^n - x_s^{n-1})| = |L(s, x_s^n - x_s^{n-1})|$  となり. この右辺は  $|L(s)| |x_s^n - x_s^{n-1}|_\beta$  で上からおさえられ. 更に (H2) を使うと.  $A(s) \sup\{|x^n(u) - x^{n-1}(u)| : a \leq u \leq s\}$  以下である. これを使って.  $n=1, 2, \dots$  に対して.

$$|x^n(t) - x^{n-1}(t)| \leq C_1 \frac{1}{n!} \left\{ \int_a^t A(s) ds \right\}^n + C_2 \int_a^t B(s) \frac{1}{(n-1)!} \left\{ \int_a^t A(u) du \right\}^{n-1} ds \quad t \geq a$$

であることが帰納的に示される.

ゆえに  $\{x^n(t)\}$  は  $[a, \infty)$  で局所一様収束する. 極限関数を  $x(t)$  とおけば, 有界収束の定理によってこれが望む解であると言える. 不等式  $|x^n(t)| \leq \sum_{k=1}^n |x^k(t) - x^{k-1}(t)| + |\phi(0)|$  と. 上記評価式を組合せ.  $n \rightarrow \infty$  のときの極限を考えれば, 定理に述べた評価式が導き出される. 解の一意性は Gronwall 不等式によって直接証明できる.

この定理から.  $t < \sigma$  に対して恒等的に 0 行列に等しく.  $t = \sigma$  において単位行列  $I$  に等しいような. 方程式 (3.1) の行列解  $X(t, \sigma)$  が唯一つ存在する. これを関数微分方程式 (0.2) の基本行列とよぶ. したがって. 定理 2.2 より

$$\begin{aligned}\frac{\partial X}{\partial t}(t, \sigma) &= \int_{-(t-\sigma)}^0 d_\theta [\eta(t, \theta)] X(t+\theta, \sigma) \quad \text{a.e. in } t \geq \sigma \\ &= \int_\sigma^t d_s [\eta(t, s-t)] X(s, \sigma)\end{aligned}$$

が成立ち. また

$$|X(t, \sigma)| \leq c \|I\| \exp \int_\sigma^t |L(s)| K(s-\sigma) ds \quad t \geq \sigma$$

と評価される. (したがって (0.2) が自励系であっても, 関数  $K(t)$  の増大する order を知らなければ, この式から  $|X(t, \sigma)|$  が指数関数的に増加するとは結論できない.

次に随伴系を考えよう.

定理 3.2.  $t$  はある実数,  $b$  は  $n$  次横ベクトルとする. この時,  $s$  を変数とする  $n$  次横ベクトル関数  $y(s)$  の方程式

$$(3.4) \quad y(s) + \int_s^t y(\alpha) \eta(\alpha, s-\alpha) d\alpha = b \quad s \leq t$$

は,  $(-\infty, t]$  において局所有界変動な解を唯一持つ. その全変動は,  $s < t$  に対して次のように評価される:

$$\text{var}(y, [s, t]) \leq \|b\| \left[ \exp \left\{ \int_s^t c \|L(\alpha)\| K(\alpha-s) d\alpha \right\} - 1 \right].$$

証明. これは逐次近似法で示される.  $n$  次横ベクトル関数  $u(s)$ ,  $s \leq t$ , が Borel 可測で局所有界ならば,

$$v(s) = \int_s^t u(\alpha) \eta(\alpha, s-\alpha) d\alpha$$

は、 $(-\infty, t]$  において意味を持ち、関数  $v$  は局所有界変動であることをまず見よう。実際、 $\eta(t, \theta)$  は  $(t, \theta)$  の Borel 可測関数だから、 $\eta(\alpha, s-\alpha)$  は  $\alpha$  の Borel 可測関数である。定理 2.2 から  $\eta(t, \theta)$  の  $\theta$  に関する compact 区間での全変分は、 $t$  が compact 区間を走るとき一様有界となる。ゆえに特に  $\eta(t, \theta)$  は  $\mathbb{R}^2$  で局所有界である。これより  $u(\alpha) \eta(\alpha, s-\alpha)$  は  $\alpha$  に関して Borel 可測となり、 $\alpha \in [s, t]$  に対して有界である。よって上記積分は可能である。  $t$  より小さい  $s$  を一つ固定しよう。  $\eta(t, \theta) = 0$  for  $\theta \geq 0$  であることに注意すると、 $v(s)$  の定義式は  $s \in [s, t]$  に対して  $u(\alpha) \eta(\alpha, s-\alpha)$  の  $[s, t]$  における積分であきかえられる。ゆえに、 $[s, t]$  の分割、 $s = s_0 < s_1 < \dots < s_N = t$  に対し、

$$\sum_{j=1}^N |v(s_j) - v(s_{j-1})| \leq \int_s^t |u(\alpha)| \sum_{j=1}^N |\eta(\alpha, s_j - \alpha) - \eta(\alpha, s_{j-1} - \alpha)| d\alpha$$

である。定理 2.2 の  $\eta$  の全変分の評価式を使うと、結局

$$\text{var}(v, [s, t]) \leq c \int_s^t |u(\alpha)| |L(\alpha)| K(\alpha - s) d\alpha$$

を得る。即ち  $v$  は  $[s, t]$  で有界変分である。有界変分関数は有界で Borel 可測であることに注意しよう。

さて、 $(-\infty, t]$ 上の局所有界変分関数の列 $\{y^n(s)\}$ を、帰納的に定義する。まず $y^0(s) \equiv b$  for  $s \leq t$ とし、 $n=1, 2, \dots$ に対して、関係式

$$y^n(s) = b - \int_s^t y^{n-1}(\alpha) \eta(\alpha, s-\alpha) d\alpha \quad s \leq t$$

によって $y^n$ を定義する。これが意味を持つことが上記の注意によって確かめられる。

$\eta(t, \theta)$ は $\theta$ について局所有界変分であるから、局所有界で、 $\eta(t, 0) \equiv 0$ に注意すると定理2.2から $|\eta(t, \theta)| \leq c|L(t)| \times K(-\theta)$  for  $\theta \leq 0$ となる。したがって $|y^1(s) - y^0(s)|$ は $c|b||L(\alpha)|K(\alpha-s)$ を $\alpha$ について $[s, t]$ で積分したもので上からおさえられる。これを使うと次に

$$|y^2(s) - y^1(s)| \leq \int_s^t c|L(\alpha)|K(\alpha-s) \int_\alpha^t c|b||L(u)|K(u-\alpha) du d\alpha$$

を得る。 $K(t)$ は非減少と仮定されているので、右辺の $K(u-\alpha)$ を $K(u-s)$ で置きかえても不等号は変わらない。この置きかえをいつも行くと、 $n=1, 2, \dots$ に対し、 $s \leq t$ のとき

$$|y^n(s) - y^{n-1}(s)| \leq \frac{|b|}{n!} \left\{ c \int_s^t |L(u)|K(u-s) du \right\}^n$$

であることが帰納的に証明される。この不等式を関係式 $|y^n(s)| \leq \sum_{k=1}^n |y^k(s) - y^{k-1}(s)| + |y^0(s)|$ にもちこめば $n=0, 1, \dots$ に対し



$$|y^n(s)| \leq |b| \exp\left\{c \int_s^t |L(u)| K(u-s) du\right\} \quad s \leq t.$$

ゆえに  $\{y^n(s)\}$  は  $(-\infty, t]$  で局所一様収束する。極限関数を  $y(s)$  とすれば、 $y^n(s)$  の定義式と有界収束の定理を使い、これは定理の方程式の解であることがわかる。 $y^n$  はすべて Borel 可測だから、 $y$  も Borel 可測である。上記不等式で、 $n \rightarrow \infty$  とすれば  $|y(s)|$  の評価式が得られ、 $y(s)$  は局所有界変動である。証明の最初、P.13-14 の考察から  $y(s)$  は 1 たがって局所有界変動で、 $u=v=y$  に対し P.14 で得た全変分の評価を適用すると

$$\begin{aligned} & \text{Var}(y, [s, t]) \\ & \leq c \int_s^t |L(\alpha)| K(\alpha-s) |b| \exp\left\{c \int_s^t |L(u)| K(u-\alpha) du\right\} d\alpha. \end{aligned}$$

$K(t)$  は非減少であるから、右辺の  $K(u-\alpha)$  を  $K(u-s)$  で置きかえても不等号は変わらず、定理の評価式に達する。

解の一意性は Gronwall 不等式によって、証明できる。

方程式系 (3.4) は方程式系 (0.2) の 随伴系 とよばれる。定理 3.2 から、実定数  $t$  に対して、 $s$  を変数とする  $n \times n$  行列  $Y(s, t)$  の方程式系

$$Y(s, t) + \int_0^t Y(\alpha, t) \eta(\alpha, s-\alpha) d\alpha = I \quad s \leq t$$

は,  $[-\infty, t]$  において局所有界変動な解を唯一つ持つ. そして,

$$\text{var}(Y(\cdot, t), [s, t]) \leq \|I\| \left[ \exp \int_0^t c \|L(\alpha)\| K(\alpha-s) d\alpha - 1 \right] \quad s \leq t.$$

また, 後の計算のため

$$Y(s, t) \equiv 0 \quad \text{for } s > t$$

と定義する.

局所可積分な関数  $h: [\sigma, \infty) \rightarrow \mathbb{C}^n$  をとり, 方程式系

$$(3.5) \quad x(t) = \begin{cases} a + \int_{\sigma}^t \tilde{L}(s, x_s) ds + \int_{\sigma}^t h(s) ds & t \geq \sigma \\ 0 & t < \sigma \end{cases}$$

を考えよう. 定理 3.1 と同様にして,  $h$  は  $[\sigma, \infty)$  で局所絶対連続な解を唯一つ持つ.

定理 3.3. 系 (3.5) の解は次のように表わされる:

$$x(t) = Y(\sigma, t) a + \int_{\sigma}^t Y(\alpha, t) h(\alpha) d\alpha \quad t \geq \sigma.$$

証明. Banks [1] と同様の方法で証明できる. 実際,  $x(\sigma) = a$ ,  $Y(\sigma, \sigma) = I$  に注意して部分積分を行うと

$$(3.6) \quad \int_{\sigma}^t d_{\alpha} [\Upsilon(\alpha, t)] X(\alpha) + \int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) dX(\alpha) = X(t) - \Upsilon(\sigma, t) a.$$

$X(t)$  は (3.5) の解だから,  $dX(\alpha) = \{\tilde{L}(\alpha, X_{\alpha}) + h(\alpha)\} d\alpha$  と置きかえられる. 定理 2.2 を使って,  $\tilde{L}(\alpha)X_{\alpha}$  は  $\eta(\alpha, \theta)$  を使って Stieltjes 積分で表わされる. 即ち

$$\int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) \tilde{L}(\alpha, X_{\alpha}) d\alpha = \int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) d\alpha \left[ \int_{-(\alpha-\sigma)}^0 d_{\theta} \eta(\alpha, \theta) X(\alpha+\theta) \right]$$

右辺 [ ] 中の Stieltjes 積分において, 積分変数を関係式  $\lambda = \alpha + \theta$  によって  $\theta$  から  $\lambda$  に変えると,  $\lambda$  の積分区間は  $[\sigma, \alpha]$  になるが,  $\eta(\alpha, \lambda - \alpha) \equiv 0$  for  $\lambda \geq \alpha$  であるから, 積分区間は  $[\sigma, t]$  まで延長しても積分値は変わらない. よって上記右辺は  $[\sigma, t] \times [\sigma, t]$  における  $(\alpha, \lambda)$  に関する積分で表わされる. そして Cameron-Martin [2] により, 積分順序を交換すると.

結局

$$\int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) d\alpha \left[ \int_{-(\alpha-\sigma)}^0 d_{\theta} \eta(\alpha, \theta) X(\alpha+\theta) \right] = \int_{\sigma}^t d_{\lambda} \left[ \int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) \eta(\alpha, \lambda - \alpha) d\alpha \right] X(\lambda).$$

右辺の  $\alpha$  に関する積分は,  $\eta(\alpha, \lambda - \alpha) \equiv 0, \alpha \leq \lambda$ , を使って再び  $[\sigma, t]$  に縮小される. したがって (3.6) の左辺は

$$\int_{\sigma}^t d_{\lambda} \left\{ \Upsilon(\lambda, t) + \int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) \eta(\alpha, \lambda - \alpha) d\alpha \right\} X(\lambda) + \int_{\sigma}^t \Upsilon(\alpha, t) h(\alpha) d\alpha$$

に等しいが,  $\Upsilon$  の満たす方程式から第一項は 0 となる. これは

リ定理の結論に達する.

上記定理を  $h(t) \equiv 0$  の場合に適用すると次の系が得られる.

系 3.4.  $X(t, \sigma) = Y(\sigma, t)$  for all  $\sigma, t \in \mathbb{R}$ .

系 3.5. 方程式系 (3.5) の解は次のように表わされる:

$$X(t) = X(t, \sigma) a + \int_{\sigma}^t X(t, s) h(s) ds \quad t \geq \sigma$$

方程式 (0.1) にもとづき、 $L(t): \beta \rightarrow \mathbb{C}^n$  は 7 頁の仮定を満たし、 $h: [\sigma, \infty) \rightarrow \mathbb{C}^n$  は局所可積分とする.

定理 3.6. 任意の  $\phi \in \beta$  に対し、 $X_{\sigma} = \phi$  で、方程式 (0.1) をほとんどすべての  $t \geq \sigma$  に対し満たす局所絶対連続な解  $X(t, \sigma, \phi, h)$  が唯一つ存在して、次のように表わされる:

$$X(t, \sigma, \phi, h) = \phi(0) + \int_{\sigma}^t X(t, s) L(s, S(s-\sigma)\phi) ds + \int_{\sigma}^t X(t, s) h(s) ds \quad t \geq \sigma.$$

証明. 解の一意性は Gronwall 不等式により証明される. ゆえに存在したとすると、系の線形性により  $X(t, \sigma, \phi, h)$

$= X(t, \sigma, \phi, 0) + X(t, \sigma, 0, h)$ .  $X(t, \sigma, 0, h)$  は  $L$  を  $\tilde{L}$  で置きかえた方程式系の解となるから、系 3.5 によって、それは上式右辺第三項で与えられる。簡単のため  $X(t) = X(t, \sigma, \phi, 0)$  とおく。関数  $y: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}^n$  を、 $y(t) = \phi(0)$  for  $t \geq \sigma$ ,  $y(t) = \phi(t - \sigma)$  for  $t < \sigma$  により定義すると、 $y_\sigma = \phi$  であり  $y_t = \dot{\phi}(t - \sigma)\phi$  である。今  $z(t) = X(t) - y(t)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ , とおく。これは  $\mathbb{R}$  上連続で、 $t \geq \sigma$  のとき

$$\frac{dz}{dt} = L(t, z_t) + L(t, y_t)$$

をみताす。  $t \geq \sigma$  に対し  $z_t \in \mathcal{C}$  であるから  $L(t, z_t) = \tilde{L}(t, z_t)$  と置きかえられる。  $z_\sigma = 0$  に注意して、系 3.5 を  $h(t) = L(t, y_t)$ ,  $x \equiv z$  に対し適用すると

$$z(t) = \int_{\sigma}^t X(t, s) L(s, y_s) ds \quad t \geq \sigma.$$

即ち  $z$  の方程式は解をもつ。それが上の様に表示される。関係  $X(t) = y(t) + z(t) = \phi(0) + z(t)$ ,  $t \geq \sigma$ , にこれを代入すれば、 $X(t) = X(t, \sigma, \phi, 0)$  が定理 3.6 の式の右辺の各項の和で表わされる。

方程式 (0.1) で  $L$  を  $\tilde{L}$  で置きかえ、初期関数  $\tilde{\phi}$  が  $\mathcal{T}$  に属するとすると、その時の解  $\tilde{X}(t, \sigma, \phi, h)$  はやはり

$$\begin{aligned}\tilde{X}(t, \sigma, \phi, h) &= \phi(0) + \int_{\sigma}^t X(t, s) \tilde{L}(s, S(s-\sigma)\phi) ds \\ &\quad + \int_{\sigma}^t X(t, s) h(s) ds \quad t \geq \sigma\end{aligned}$$

である。定理3.1の証明中で述べた  $\tilde{L}(s, S(s-\sigma)\phi)$  の可測性、有界性の判定を思い出せば、上記の証明がそのまま適用できる。特に  $\phi \in \mathcal{C}$  ならば、 $\tilde{L}(s, S(s-\sigma)\phi)$  を  $\gamma(s, \theta)$  を使って Stieltjes 積分で表わし計算すると、

$$\begin{aligned}X(t, \sigma, \phi, h) &= X(t, \sigma)\phi(0) + \int_{-\infty}^0 d\theta \left\{ \int_{\sigma}^t X(t, s) \gamma(s, \theta + \sigma - s) ds \right\} \phi(\theta) \\ &\quad + \int_{\sigma}^t X(t, s) h(s) ds \quad t \geq \sigma.\end{aligned}$$

Banks [1] と類似の公式が導き出される。

#### References

- [1] H. T. Banks, Representations for solutions of linear functional differential equations, J. Differential Equations, 5(1969), 399-409.
- [2] R. H. Cameron and W. T. Martin, An unsymmetric Fubini theorem, Bull. Amer. Math. Soc. 47(1941), 121-125.
- [3] A. Halanay, Differential Equations Stability, Oscillations, Time Lags, Academic Press, 1966.
- [4] J. K. Hale and J. Kato, Phase space for retarded equations with infinite delay, Funkcialaj Ekvacioj, 21(1978), 11-41.
- [5] J. K. Hale, Retarded equations with infinite delays, Lecture Notes

in Math. vol. 730, Springer, 1979, 157-193.

- [6] J. Kato, Remarks on linear functional differential equations, Funkcialaj Ekvacioj, 12(1969), 89-98.
- [7] J. Kato, 線形函数微分方程式系の基本行列について, 数理研講究録, 38(1968), 79-88.
- [8] T. Naito, On linear autonomous retarded equations with an abstract phase space for infinite delay, J. Differential Equations, 33(1979), 74-91.
- [9], T. Naito, Fundamental matrices of linear autonomous retarded equations with infinite delay, to appear in Tohoku Math. J.
- [10] K. Schumacher, Existence and Continuous dependence for functional-differential equations with unbounded delay, Arch. Ration. Mech. Anal., 67(1977), 315-335.
- [11] L. Schwartz, Cours d'analyse, I, Hermann, Paris, 1967.